

Алгоритмы и структуры данных

Косяков Михаил Сергеевич к.т.н., доцент кафедры ВТ

Тараканов Денис Сергеевич ассистент кафедры BT

Бабаянц Александр Амаякович

https://vk.com/algoclass_2018



Содержание курса

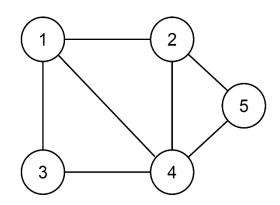
- Введение в теорию алгоритмов
- Алгоритмы сортировок
- Структуры данных
 - Линейные структуры
 - Бинарные деревья поиска
 - Хеши и хеш-функции
- Алгоритмы на графах
 - Обходы графов в ширину и глубину
 - Минимальные остовные деревья
 - Поиск кратчайших путей в графе

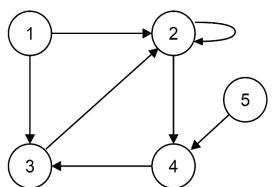


Графы



- Граф G(V, E) описывает бинарное отношение на (непустом) множестве объектов
- Объекты: множество вершин V
- Отношение: множество ребер E (ребро = пара вершин)
 - неупорядоченные пары (неориентированный граф)
 - упорядоченные пары (ориентированный граф)







Примеры: что есть вершины / ребра?



- Транспортные сети
 - кратчайшие пути
 - максимальная пропускная способность







Примеры: что есть вершины / ребра?



- Интернет
 - задача о связности
 - поисковые системы



graphs

graphs

graphs data structure graphs in excel

graphs and charts

About 31,200,000 results (0.35 seconds)



Graph (mathematics) - Wikipedia, the free encyclopedia

en.wikipedia.org/wiki/Graph_(mathematics) ullet

In mathematics, and more specifically in **graph** theory, a **graph** is a representation of a set of objects where some pairs of objects are connected by links.

Definitions - Types of graphs - Properties of graphs - Examples

Graph theory - Wikipedia, the free encyclopedia

en.wikipedia.org/wiki/Graph_theory .

In mathematics and computer science, ${\it graph}$ theory is the study of ${\it graphs}$, which are mathematical structures used to model pairwise relations between objects.

You visited this page on 4/6/14.

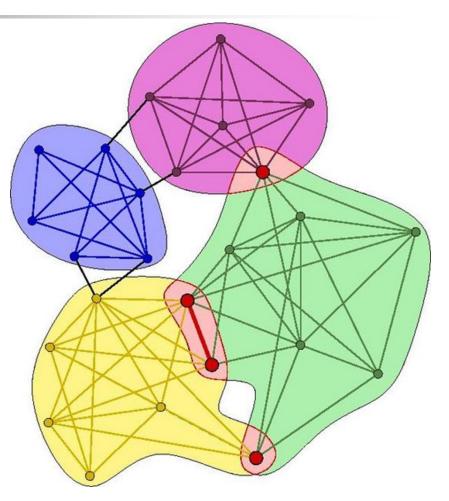




Примеры: что есть вершины / ребра?



- Социальные сети
 - выявление сообществ
 - анализ распространения информации
- Топологическая сортировка (отношение предшествования)
 - порядок компиляции и компоновки при сборке (GNU make)
 - порядок загрузки и инициализации разделяемых библиотек





Неориентированные графы Некоторые определения



- Смежные вершины (соседи)
- Ребро инцидентно этим вершинам
- Степень deg(u) вершины u = число ребер, инцидентных этой вершине
- Лемма о рукопожатиях: $\sum deg(u) = ?$



Неориентированные графы Некоторые определения



- Путь в графе последовательность вершин, в которой каждая следующая вершина является смежной с предыдущей (путь из одной вершины?)
- Длиной пути называется количество составляющих его ребер (путь длиной ноль?)
- Путь называется простым, если ни одно ребро и ни одна вершина не посещается дважды (за исключением начала и конца)
- Циклом графа называется простой путь, у которого первая и последняя вершина одна и та же (запретили ходить по одному ребру туда-обратно)
- Граф называется ациклическим, если не содержит циклов



Связность в неориентированных графах

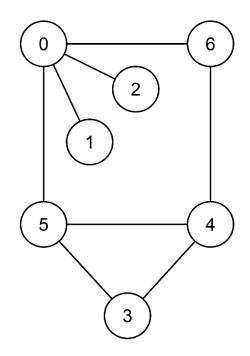


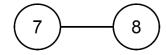
- Достижимость вершин
 - V достижима из U => U достижима из V (симметричность)
 - V достижима из U, W достижима из V = > W достижима из U (транзитивность)
 - *u* достижима сама из себя?
- Компонент связности максимальное множество вершин, где каждая вершина достижима из каждой (класс эквивалентности по отношению достижимости)
- Связный граф один компонент связности
- Несвязный граф множество компонент связности
 - если нет ребер граф связный?

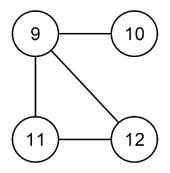


Неориентированные графы

- Сколько компонент связности? Какого размера?
- Вершина 10 достижима из вершины 3?
- Сколько циклов?





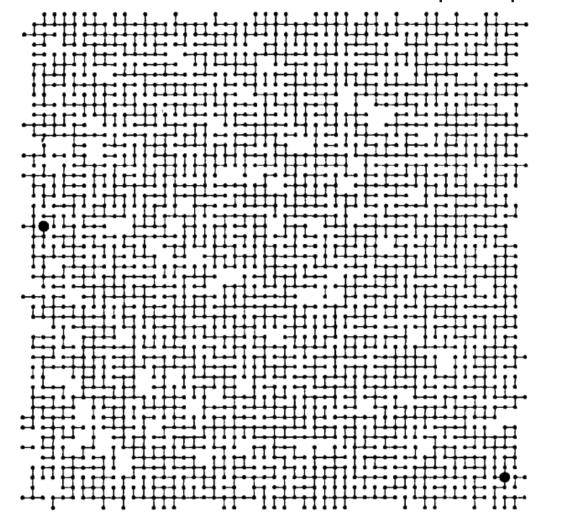






Неориентированные графы

• Сколько компонент связности? Какого размера?





Деревья и лес



- Деревом называется ациклический связный граф
- Лес множество деревьев
- Пень одна вершина, ребер нет
- Остовное дерево связного графа подграф, который содержит все вершины и представляет собой единое дерево
- Остовный лес подграф, который содержит все вершины и является лесом



Деревья и лес



- Граф с п вершинами есть дерево тогда и только тогда, когда он удовлетворяет одному из четырех условий:
- граф имеет n-1 ребер и является связным (почему?)
- граф имеет n − 1 ребер и ни одного цикла
- ровно один простой путь соединяет каждую пару вершин в графе (почему?)
- граф является связным, но перестает быть таковым при удалении любого ребра



Ориентированные графы Некоторые определения



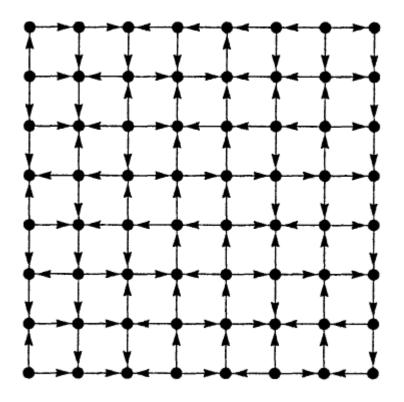
- «Однонаправленная» смежность: из начала ребра в конец ребра (не означает, что есть обратный переход)
- Исходящая (полу)степень deg-(u) и входящая (полу)степень deg+(u) вершины u
- Петля (как влияет на степени вершины?)
- Лемма о рукопожатиях: Σ deg-(u) ? Σ deg+(u) = ?
- Ориентированный путь в орграфе последовательность вершин, в которой каждая следующая вершина соединена ориентированным ребром с предыдущей (путь из одной вершины?)
- Направленный цикл (ациклический орграф не дерево!)





Ориентированные графы

- Сколько циклов?
- Сколько компонент связности? Какого размера?





Связность в ориентированных графах



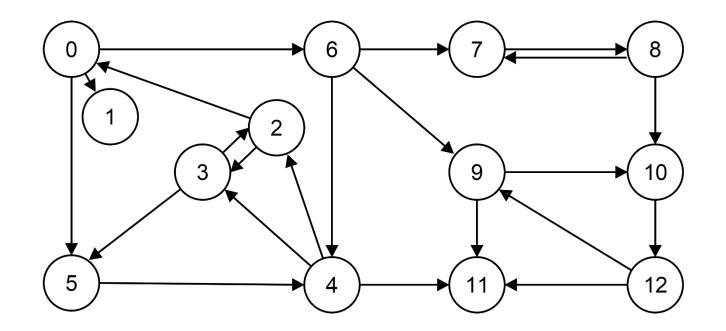
- Достижимость вершин в неориентированных графах
 - V достижима из U => U достижима из V (симметричность) не выполняется для орграфов!
 - ...
- В орграфах достижимые вершины не обязательно разбиваются на компоненты (могут пересекаться)
- Орграф называется сильно связанным, если каждая его вершина достижима из любой другой вершины
- Орграф содержит набор сильно связанных компонент и набор ориентированных ребер, идущих от одной компоненты к другой



Связность в ориентированных графах



Сколько сильно связных компонент? Какого размера?





Алгоритмы на графах



- Как описать время работы алгоритма на графах?
- Что такое размер задачи N?
- Пусть неориентированный связный граф состоит из n = |V| вершин. Какое минимальное и максимальное число ребер m = |E| возможно в таком графе?
 - (n-1) и n^2
 - пипⁿ
 - пи 2ⁿ
 - (n-1) и n(n-1)/2
- Почему?





- Плотный (dense) граф: m ~ n²
- Матрица смежности (число вершин невелико)
 - $A_{uv} = 1$, если между u и v существует ребро, иначе $A_{uv} = 0$
 - $A_{uv} = w$, где w вес ребра
 - $A_{uv} = 1$, если ребро направлено от $u \kappa v$ $A_{uv} = -1$, если ребро направлено от $v \kappa u$
- Какая структура у матрицы смежности неориентированного графа?

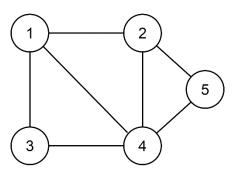


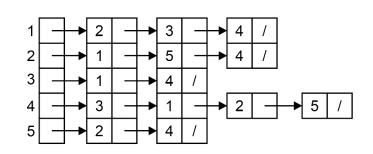


- Разреженный (sparse) граф: $m \sim n$
- Списки смежных вершин
 - Массив Adj из *п* списков (или мультисписок / мультистек: какого размера?)
 - Для каждой вершины u список Adj[u] содержит все смежные с u вершины
 - Вес w ребра (u, v) хранится вместе с v
- Произвольный порядок вершин в списке => порядок обработки вершин зависит от конкретного представления
- Орграфы: два списка для вершины (дети и родители)

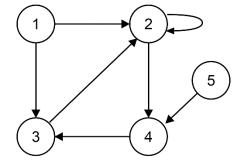


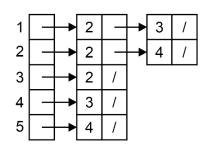






	1	2	3	4	5
1	0	1	1	1	0
2	1	0	0	1	1
3	1	0	0	1	0
4	1	1	1	0	1
5	0	1	0	1	0





	1	2	3	4	5
1	0	1	1	0	0
2	0	1	0	1	0
3	0	1	0	0	0
4	0	0	1	0	0
5	0	0	0	1	0

Что будет, если транспонировать матрицу смежности?





- Сколько памяти требуется для хранения матрицы смежности?
 - $\Theta(n)$
 - $\Theta(m)$
 - $\Theta(n+m)$
 - $\Theta(n^2)$
- Как быстро можно проверить наличие ребра между вершинами в матрице смежности?
 - O(n)
 - O(m)
 - **■** *O*(1)
 - $O(n^2)$





- Сколько памяти требуется для списков смежности?
 - $\Theta(n)$
 - $\Theta(m)$
 - $\Theta(n+m)$
 - $\Theta(n^2)$
- Как быстро можно проверить наличие ребра между вершинами в списках смежности?
 - *O*(*n*)
 - O(m)
 - O(1)
 - $O(n^2)$





Обход графов в ширину и в глубину



Поиск на графе



- Поиск путей и изучение структуры графа по мере продвижения по нему
 - Поиск связных компонент
 - Поиск двухсвязных компонент
 - Поиск циклов
 - Поиск остовных деревьев
 - Поиск кратчайших путей
 - И Т.Д.



Поиск на графе

- Примеры использования:
 - Проверка связности компьютерной / телефонной сети (можем ли мы связаться с любой точкой из любой точки)
 - Нахождение числа Исенбаева (linkedin и т.п.)
 - Поиск выхода из лабиринта, оптимального маршрута, достижимости в транспортных сетях
 - Поиск последовательности решений, приводящей из начального состояния в желаемое конечное (например, при решении головоломки)
 - Кластеризация (ставим ребро только если объекты «сильно похожи»)
 - ит.д.



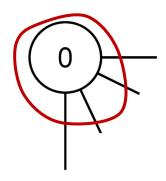


- Дано:
 - граф *G*
 - стартовая вершина *s*
- Задача:
 - найти все вершины, достижимые из заданной стартовой вершины s, т.е. те, для которых есть (направленный) путь из s
 - не посещать никакую вершину дважды время O(n+m) при представлении графа в виде списков смежности



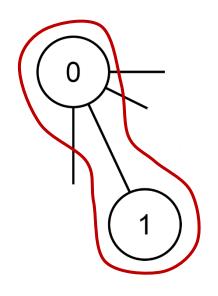
```
отметить s, как посещенную, остальные вершины
еще не посетили;
while (true)
  выбрать ребро (u, v), в котором вершина u из
  числа посещенных, \nu- еще не посещали, если
  такого ребра нет, прекратить выполнение;
  отметить вершину \nu, как посещенную;
```





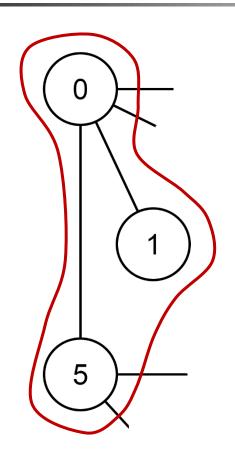






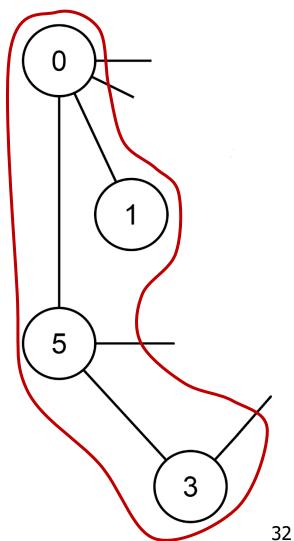






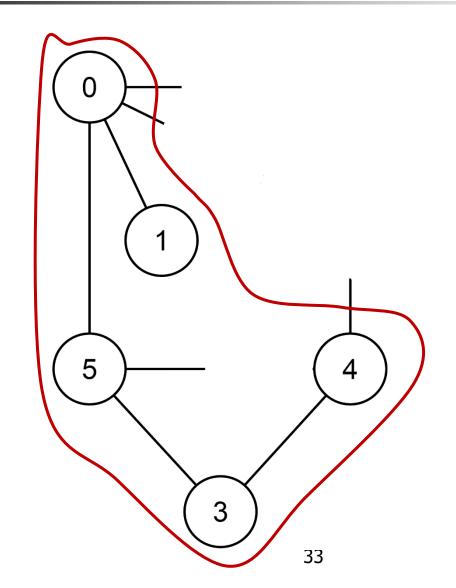




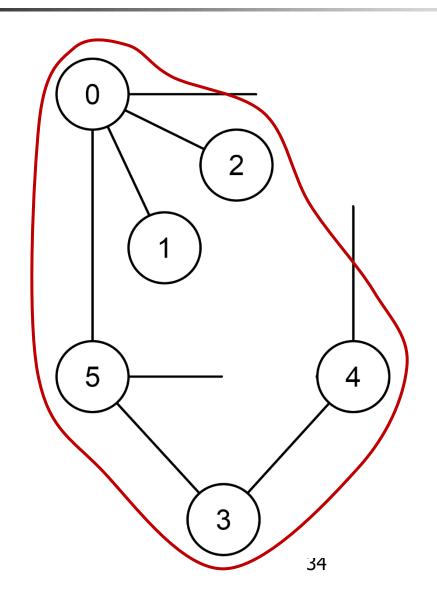




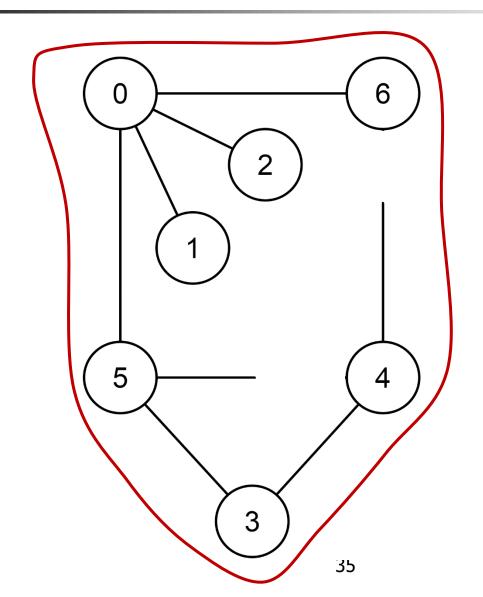














Поиск на графе: общий алгоритм и

Почему любая вершина ν будет отмечена как посещенная тогда и только тогда когда существует путь из s в ν ?

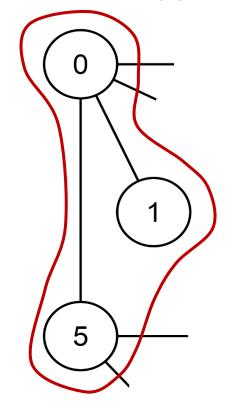
Т.о. найдем, все что можно найти, и ничего не пропустим!



BFS vs DFS



Какое ребро из совокупности ребер, пересекающих фронт, выбрать следующим?





BFS



- Посещаем вершины по «уровням»
- Уровень L_0 вершина s
- Уровень L_1 все соседи s
- Уровень L_{k+1} вершины, не принадлежащие предыдущим уровням и смежные с вершинами из L_k
 - С вершинами каких уровней могут быть смежными вершины из L_k ?





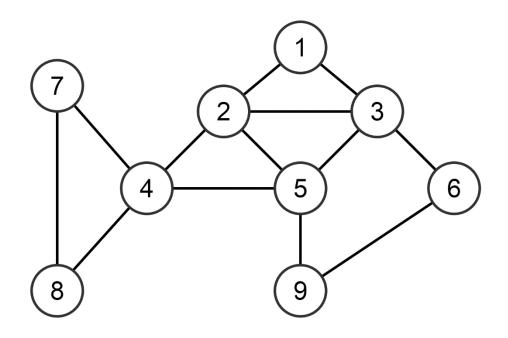
BFS: реализация

```
01: typedef std::vector<int> EdgeVec;
02: typedef std::vector<EdgeVec> Graph;
03:
04: // Assumes nodes are numbered starting from zero
05: void BFS (const Graph & g, int s)
06: {
07:
        std::vector<int> visited(g.size()); visited[s] = 1;
08:
        Queue queue; queue.enqueue(s);
09:
        while (!queue.empty()) {
10:
            int u = queue.dequeue();
11:
            for (int i = 0; i < q[u].size(); ++i) {</pre>
12:
                int v = q[u][i];
13:
                if (visited[v] == 0) {
14:
                    visited[v] = 1; queue.enqueue(v);
15:
16:
17:
18: }
```



BFS: пример процесса поиска и изменения очереди





- Если $u \in L_i$ и $v \in L_j$ и в графе G существует ребро (u, v), то как соотносятся i и j?
- Какие вершины находятся в очереди queue?
- Как формировать уровни L_k?





BFS: кратчайшие пути

```
01: class Node {
02: public:
03:    Node() : d(-1), predecessor(-1), visited(false) { /* */ }
04:    int d;
05:    int predecessor;
06:    bool visited;
07: };
08:
09: typedef std::vector<int> EdgeVec;
10: typedef std::vector<EdgeVec> Graph;
11: typedef std::vector<Node> VisitedMap;
12:
```





BFS: кратчайшие пути

```
13: // Assumes nodes are numbered starting from zero
14: void BFS (const Graph & q, int s, VisitedMap & vmap)
15: {
16:
        vmap[s].d = 0; vmap[s].predecessor = s; vmap[s].visited = true;
17:
        Queue queue; queue.enqueue(s);
18:
        while (!queue.empty()) {
19:
            int u = queue.dequeue();
20:
            for (int i = 0; i < q[u].size(); ++i) {
21:
                int v = q[u][i];
22:
                if (!vmap[v].visited) {
23:
                    vmap[v].d = vmap[u].d + 1; vmap[v].predecessor = u;
24:
                    vmap[v].visited = true; queue.enqueue(v);
25:
26:
27:
28: }
```



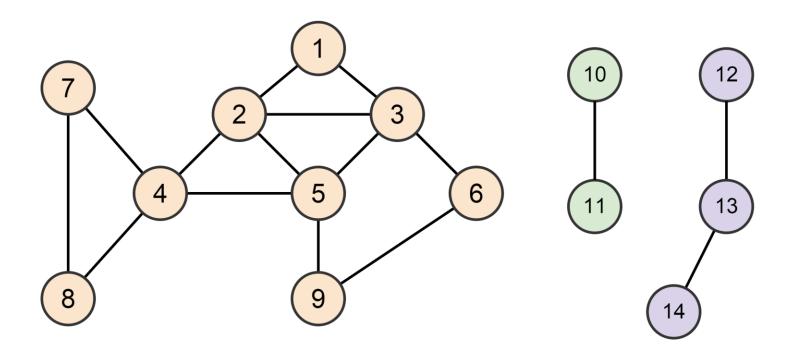
Основные свойства BFS



- Свойство 1: после выполнения алгоритма, вершина ν будет отмечена, как посещенная, тогда и только тогда, когда существует путь от $s \kappa \nu$
- **Свойство 2:** время выполнения $O(n_s + m_s)$
- **Свойство 3:** BFS позволяет найти кратчайшие пути от *s* ко всем достижимым из *s* вершинам
- **Свойство 4:** BFS позволяет найти связные компоненты неориентированного графа



BFS: поиск компонент связности

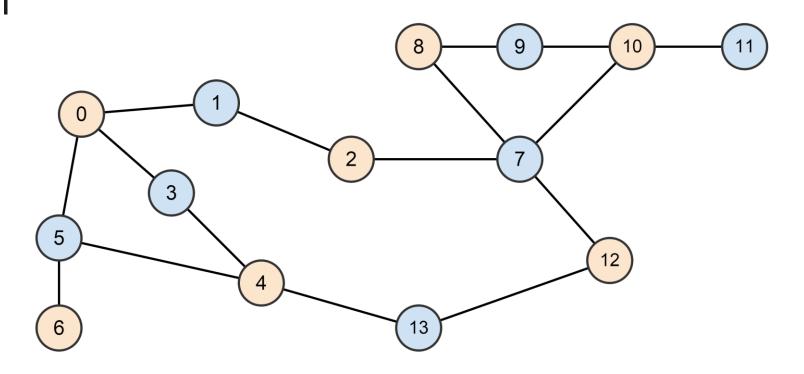


- Как найти все компоненты связности с помощью BFS?
- Какое будет время выполнения?





BFS: проверка на двудольность

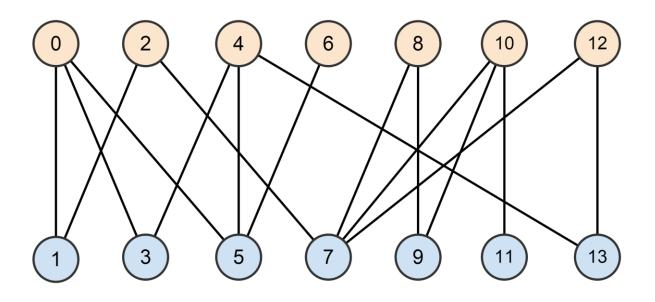


- Как проверить на двудольность с помощью BFS?
 - Чередуем раскраску уровней
- Какое будет время выполнения?





BFS: проверка на двудольность



- Может ли граф, содержащий цикл нечетной длины, быть двудольным?
- 1) Ребро между двумя вершинами одного уровня отсутствует
- 2) Ребро между двумя вершинами одного уровня существует



Алгоритмы на графах



Спасибо за внимание!

